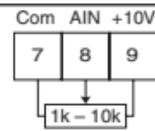
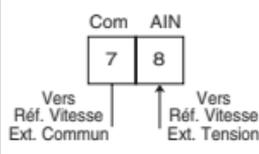
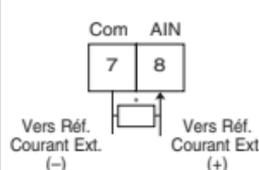
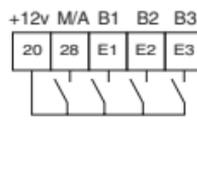


# smd carte de mise en service rapide

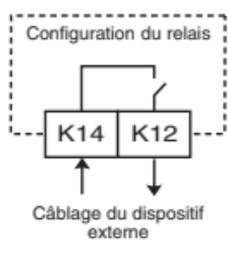
## Câblage de la consigne vitesse – Par défaut = '0', CO1 & C34

<p><b>Consigne par potentiomètre (tension interne)</b></p> <p>C01 = 0, 2, 4, 6, 8 ou 10            C34 = 0</p> <p>Réglage en Bleu disponible sur tous les modèles en 400V et en 230V de 5,5 à 15kW</p>	
<p><b>Consigne par tension externe</b></p> <p>C01 = 0, 2, 4, 6, 8 ou 10            C34 = 0 pour la plage de 0 à 10V            1 pour la plage de 0 à 5V</p> <p>Réglage en Bleu disponible sur tous les modèles en 400V et en 230V de 5,5 à 15kW</p>	
<p><b>Consigne en courant</b></p> <p>C01 = 0, 2, 4, 6, 8 ou 10            C34 = 2 pour la plage de 0 à 20mA            3 pour la plage de 4 à 20mA</p> <p>Réglage en Bleu disponible sur toutes les modèles en 400V et en 230V de 5,5 à 15kW            *Résistance externe de 250Ω (non requise sur les smd 400V et 230V de 5,5 à 15kW)</p>	

## Câblage de commande des Entrées Numériques

<p>B28 = Autorisation            Marche/Arrêt roue libre</p>	<p>Fonction E1 réglable par CE1 - Par default = '1'            Fonction E2 réglable par CE2 - Par default = '4'            Fonction E3 réglable par CE3 - Par default = '3'</p>													
<p><b>Fonctions des entrées numériques</b></p> <table border="0"> <tbody> <tr> <td>1 = Vitesse fixe Jog 1 (C37)</td> <td>6 = Rotation horaire</td> </tr> <tr> <td>2 = Vitesse fixe Jog 2 (C38)</td> <td>7 = Rotation anti-horaire</td> </tr> <tr> <td>Jog 3 (C39) les 2 bornes = h</td> <td>8 = Cde 'Moins vite' (contact NF)</td> </tr> <tr> <td>3 = Freinage CC</td> <td>9 = Cde 'Plus vite' (contact NF)</td> </tr> <tr> <td>4 = Sens de rotation</td> <td>10 = Mise en défaut externe</td> </tr> <tr> <td>5 = Arrêt rapide</td> <td>11 = Réarmement défaut</td> </tr> </tbody> </table>		1 = Vitesse fixe Jog 1 (C37)	6 = Rotation horaire	2 = Vitesse fixe Jog 2 (C38)	7 = Rotation anti-horaire	Jog 3 (C39) les 2 bornes = h	8 = Cde 'Moins vite' (contact NF)	3 = Freinage CC	9 = Cde 'Plus vite' (contact NF)	4 = Sens de rotation	10 = Mise en défaut externe	5 = Arrêt rapide	11 = Réarmement défaut	
1 = Vitesse fixe Jog 1 (C37)	6 = Rotation horaire													
2 = Vitesse fixe Jog 2 (C38)	7 = Rotation anti-horaire													
Jog 3 (C39) les 2 bornes = h	8 = Cde 'Moins vite' (contact NF)													
3 = Freinage CC	9 = Cde 'Plus vite' (contact NF)													
4 = Sens de rotation	10 = Mise en défaut externe													
5 = Arrêt rapide	11 = Réarmement défaut													

## Câblage de la sortie relais – Par défaut = '1'

<p>La sortie relais se ferme si :</p> <p>C08 = 0 - La variateur est prêt à fonctionner            C08 = 1 - Le variateur est en défaut            C08 = 2 - Le moteur tourne            C08 = 3 - Le moteur tourne en sens horaire            C08 = 4 - Le moteur tourne en sens anti-horaire            C08 = 5 - La fréquence de sortie = 0Hz            C08 = 6 - Le moteur a atteint le point de la consigne de vitesse            C08 = 7 - Le seuil de vitesse réglé en C17 est dépassé            C08 = 8 - L'entraînement fonctionne en limite de courant maxi réglé en C22</p>	
---	---



# smd carte de mise en service rapide

## Paramétrage :

### C01: Origine de la consigne – Par défaut = '0'

C01 = '0' entrée analogique (borne 8) / Commande = bornier. Paramétrage = clavier  
Permet de changer la source de l'entrée analogique et du paramétrage (voir fascicule de mise en service)

### C10: Fréquence de sortie minimale – Par défaut = '0Hz'

Régler la fréquence minimale voulue pour l'application. Cela donne la limite basse pour l'entrée analogique à 0V

### C11: Fréquence de sortie maximale - Par défaut = '50Hz'

Régler la fréquence maximale voulue pour l'application

### C12: Temps d'accélération – Par défaut = '5s'

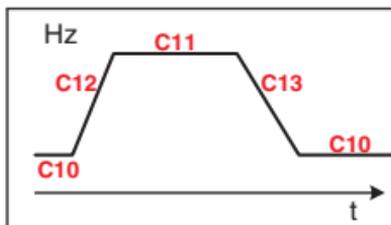
Régler le temps d'accélération requis

Temps pour une variation de fréquence de 0Hz à C11

### C13: Temps de décélération – Par défaut = '5s'

Régler le temps de décélération requis

Temps pour une variation de fréquence de C11 à 0Hz



### C14: Mode de fonctionnement – Par défaut = '2' (V/F linéaire)

- 0 - Courbe de charge linéaire avec Auto-Boost – Pour applications standard
- 1 - Courbe de charge quadratique avec Auto-Boost – Pour ventilateurs et pompes centrifuges
- 2 - Courbe de charge linéaire avec boost constant  $U_{min}$  – Pour applications standard (Voir Paramètre C16)
- 3 - Courbe de charge quadratique avec boost constant  $U_{min}$  – Pour ventilateurs et pompes centrifuges (Voir Paramètre C16)

### C15: Point de référence V/F Par défaut = '50Hz'

Régler selon la fréquence nominale du moteur

### C22: Limitation de courant – Par défaut = '150%'

Limite le courant maximum disponible fourni par le smd afin de protéger les organes mécaniques et/ou assurer une meilleure protection thermique du moteur.

Régler la valeur au maximum requis par l'application.

### C90: Sélection de la tension réseau - Par défaut = '2' (Réseau 240V - 480V) Par défaut = '1' (Réseau 200V - 400V)

- 0 - Auto – Détectée à la première mise sous tension
- 1 - Basse – Pour une tension d'entrée de 200V ou 400V
- 2 - Haute – Pour une tension d'entrée de 240V ou 480V

Vérifier toujours ce paramètre à la première mise sous tension pour assurer un bon fonctionnement.

### c20: Coupure $I^2t$ (Surveillance thermique du moteur) – Par défaut '100%'

A calculer d'après le courant nominal du moteur. 100% = 100% du courant nominal de sortie.

Ex : courant moteur en pleine charge = 2,1A / courant de sortie nominal du variateur = 2,5A  
Réglage =  $(2,1/2,5) \times 100 = 84\%$